



Laboratório de Pesquisa em Redes e Multimídia

## Sincronização de Processos (2)



Universidade Federal do Espírito Santo  
Departamento de Informática

## Tipos de Soluções (cont.)

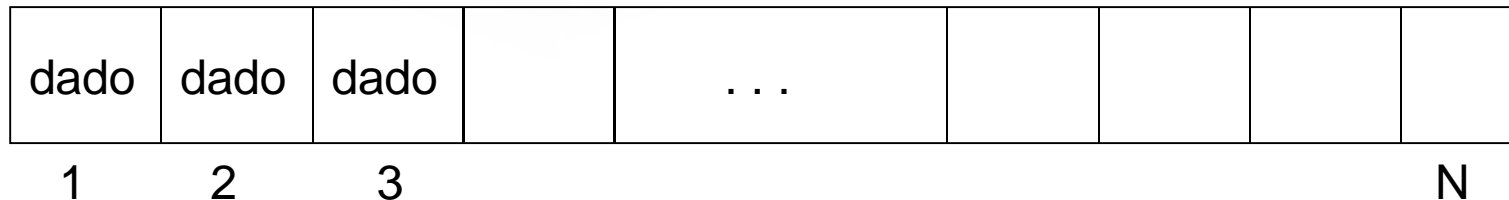
- Soluções de Hardware
  - Inibição de interrupções
  - Instrução TSL (apresenta *busy wait*)
- Soluções de software com *busy wait*
  - Variável de bloqueio
  - Alternância estrita
  - Algoritmo de Dekker
  - Algoritmo de Peterson
- Soluções de software com bloqueio
  - Sleep / Wakeup, Semáforos, Monitores

## As Primitivas *Sleep* e *Wakeup*

- A idéia desta abordagem é bloquear a execução dos processos quando a eles não é permitido entrar em suas regiões críticas
- Isto evita o desperdício de tempo de CPU, como nas soluções com *busy wait*.
- `Sleep()`
  - Bloqueia o processo e espera por uma sinalização, isto é, suspende a execução do processo que fez a chamada até que um outro o acorde.
- `Wakeup()`
  - Sinaliza (acorda) o processo anteriormente bloqueado por *Sleep()*.

## O Problema do Produtor e Consumidor c/ *Buffer* Limitado

- Processo produtor gera dados e os coloca em um *buffer* de tamanho N.
- Processo consumidor retira os dados do *buffer*, na mesma ordem em que foram colocados, um de cada vez.
- Se o *buffer* está **cheio**, o produtor deve ser bloqueado
- Se o *buffer* está **vazio**, o consumidor é quem deve ser bloqueado.
- Apenas um único processo, produtor ou consumidor, pode acessar o *buffer* num certo instante.
- Uso de *Sleep* e *Wakeup* para o Problema do Produtor e Consumidor



```
#define N 100                                /* number of slots in the buffer */
int count = 0;                               /* number of items in the buffer */

void producer(void) {
    while (true){
        produce_item();                      /* generate next item */
        if (count == N) sleep();            /* if buffer is full, go to sleep */
        enter_item();                        /* put item in buffer */
        count = count + 1;                  /* increment count of items in buffer*/
        if (count == 1) wakeup(consumer);  /* was buffer empty? */
    }
}

void consumer(void){
    while (true){
        if (count == 0) sleep();            /* if buffer is empty, got to sleep */
        remove_item();                     /* take item out of buffer */
        count = count - 1;                  /* decrement count of items in buffer*/
        if (count == N-1) wakeup(producer); /* was buffer full? */
        consume_item();                     /* print item */
    }
}
LF }
```

## Uma Condição de Corrida ...

- *Buffer* está vazio. Consumidor testa o valor de *count*, que é zero, mas não tem tempo de executar *sleep*, pois o escalonador selecionou agora produtor. Este produz um item, insere-o no *buffer* e incrementa *count*. Como *count = 1*, produtor chama *wakeup* para acordar consumidor. O sinal não tem efeito (é perdido), pois o consumidor ainda não está logicamente adormecido. Consumidor ganha a CPU, executa *sleep* e vai dormir. Produtor ganha a CPU e, cedo ou tarde, encherá o *buffer*, indo também dormir. Ambos dormirão eternamente.

## Tipos de Soluções (cont.)

- Soluções de Hardware
  - Inibição de interrupções
  - Instrução TSL (apresenta *busy wait*)
- Soluções de software com *busy wait*
  - Variável de bloqueio
  - Alternância estrita
  - Algoritmo de Dekker
  - Algoritmo de Peterson
- Soluções de software com bloqueio
  - Sleep / Wakeup, Semáforos, Monitores

## Semáforos (1)

- Mecanismo criado pelo matemático holandês E.W. Dijkstra, em 1965.
- O semáforo é uma **variável inteira** que pode ser mudada por apenas duas operações primitivas (atômicas): **P** e **V**.
  - $P = \textit{proberen}$  (testar)
  - $V = \textit{verhogen}$  (incrementar).
- Quando um processo executa uma operação **P**, o valor do semáforo é **decrementado** (se o semáforo for maior que 0). O processo pode ser eventualmente bloqueado (semáforo for igual a 0) e inserido na **fila de espera** do semáforo.
- Numa operação **V**, o semáforo é **incrementado** e, eventualmente, um processo que aguarda na **fila de espera** deste semáforo é acordado.



## Semáforos (2)

- A operação  $P$  também é comumente referenciada como:
  - *down* ou *wait*
- $V$  também é comumente referenciada
  - *up* ou *signal*
- Semáforos que assumem somente os valores  $0$  e  $1$  são denominados *semáforos binários* ou *mutex*. Neste caso,  $P$  e  $V$  são também chamadas de *LOCK* e *UNLOCK*, respectivamente.

## Semáforos (3)

**P(S):**

If  $S > 0$

Then  $S := S - 1$

Else bloqueia processo (coloca-o na fila de S)

**V(S):**

If algum processo dorme na fila de S

Then acorda processo

Else  $S := S + 1$

## Uso de Semáforos (1)

- Exclusão mútua (semáforos binários):

...

```
Semaphore mutex = 1;           /*var.semáforo,  
                                iniciado com 1*/
```

Processo $P_1$	Processo $P_2$	...	Processo $P_n$
...	...		...
<b>P(mutex)</b>	<b>P(mutex)</b>		<b>P(mutex)</b>
// R.C.	// R.C.		// R.C.
<b>V(mutex)</b>	<b>V(mutex)</b>		<b>V(mutex)</b>
...	...		...

## Uso de Semáforos (2)

- Alocação de Recursos (semáforos contadores):

...

```
Semaphore S := 3; /*var. semáforo, iniciado com  
qualquer valor inteiro */
```

Processo  $P_1$

...

**P(S)**

//usa recurso

**V(S)**

...

Processo  $P_2$

...

**P(S)**

//usa recurso

**V(S)**

...

Processo  $P_3$

...

**P(S)**

//usa recurso

**V(S)**

...

## Uso de Semáforos (3)

- Relação de precedência entre processos:  
(Ex: executar *p1\_rot2* somente depois de *p0\_rot1*)

```
semaphore S = 0 ;
parbegin
    begin                               /* processo P0*/
        p0_rot1()
        V(S)
        p0_rot2()
    end
    begin                               /* processo P1*/
        p1_rot1()
        P(S)
        p1_rot2()
    end
end
parend
```

```
#define N 100          /* number of slots in the buffer */
typedef int semaphore; /* semaphores are a special kind of int */
semaphore mutex = 1;  /* controls access to critical region */
semaphore empty = N;  /* counts empty buffer slots */
semaphore full = 0;   /* counts full buffer slots */
```

### Exemplo: Produtor - Consumidor c/ *Buffer* Limitado

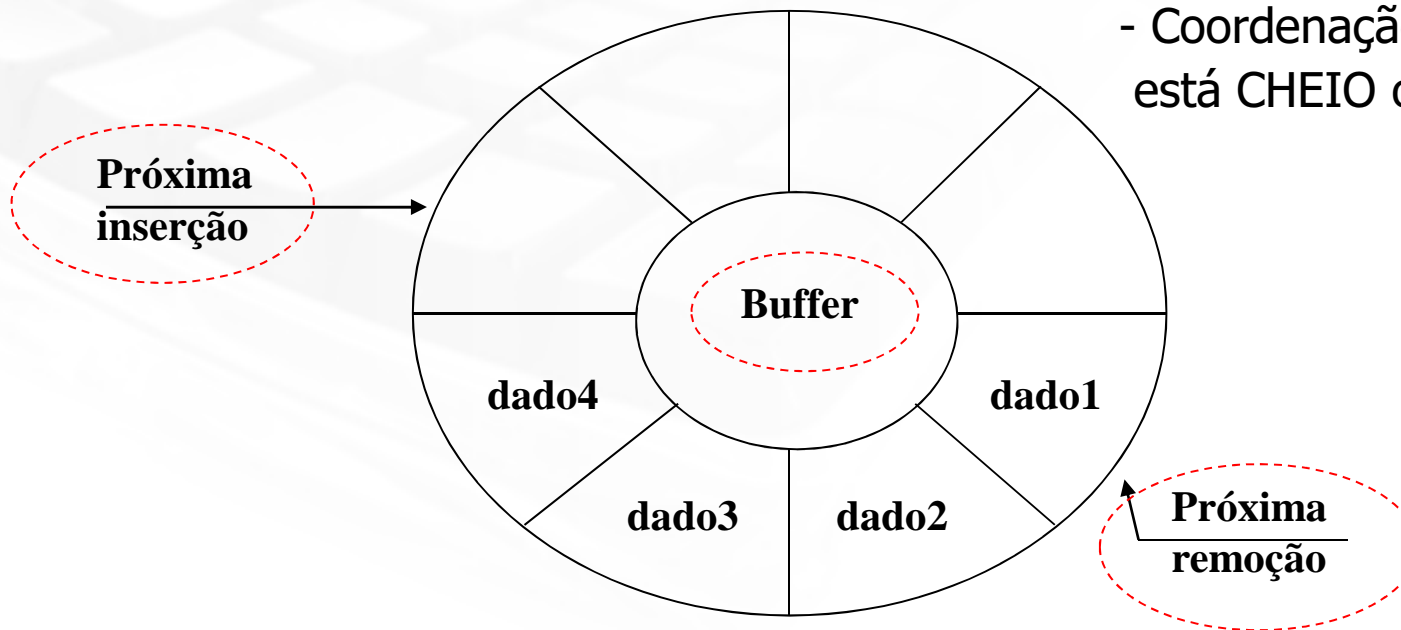
```
void producer(void){
    int item;
    produce_item(&item); /* generate something to put in buffer */
    P(&empty);           /* decrement empty count */
    P(&mutex);           /* enter critical region */
    enter_item(item);    /* put new item in buffer */
    V(&mutex);           /* leave critical region */
    V(&full);            /* increment count of full slots */
}
```

```
void consumer(void){
    int item;
    P(&full);            /* decrement full count */
    P(&mutex);           /* enter critical region */
    remove_item(&item); /* take item from buffer */
    V(&mutex);           /* leave critical region */
    V(&empty);           /* increment count of empty slots */
    consume_item(item); /* do something with the item */
}
```

## Produtor - Consumidor c/ *Buffer* Circular (1)

Dois problemas p/ resolver:

- Variáveis compartilhada
- Coordenação quando o buffer está CHEIO ou VAZIO



## Produtor Consumidor c/ *Buffer* Circular (2)

- *Buffer* com capacidade  $N$  (vetor de  $N$  elementos).
- Variáveis *proxima\_insercao* e *proxima\_remocao* indicam onde deve ser feita a próxima inserção e remoção no *buffer*.
- Efeito de *buffer* circular é obtido através da forma como essas variáveis são incrementadas. Após o valor  $N-1$  elas voltam a apontar para a entrada zero do veto
  - % representa a operação "resto da divisão"
- Três semáforos, duas funções diferentes: exclusão mútua e sincronização.
  - *mutex*: garante a exclusão mútua. Deve ser iniciado com "1".
  - *espera\_dado*: bloqueia o consumidor se o *buffer* está vazio. Iniciado com "0".
  - *espera\_vaga*: bloqueia produtor se o *buffer* está cheio. Iniciado com "N".



```

struct tipo_dado buffer[N];
int proxima_insercao := 0;
int proxima_remocao := 0;
...
semaphore mutex := 1;
semaphore espera_vaga := N;
semaphore espera_dado := 0;

```

```

-----
void produtor(void){
...
down(espera_vaga);
down(mutex);
buffer[proxima_insercao] := dado_produzido;
proxima_insercao := (proxima_insercao + 1) % N;
up(mutex);
up(espera_dado);
... }

```

```

-----
void consumidor(void){
...
down(espera_dado);
down(mutex);
dado_a_consumir := buffer[proxima_remocao];
proxima_remocao := (proxima_remocao + 1) % N;
up(mutex);
up(espera_vaga);
... }

```

```

down(S):
  SE S > 0 ENTÃO S := S - 1
  SENÃO bloqueia processo

up(S):
  SE algum processo dorme na fila de S
  ENTÃO acorda processo
  SENÃO S := S + 1

```

## Produtor - Consumidor c/ *Buffer Circular (3)*

## Deficiência dos Semáforos (1)

- Exemplo: suponha que os dois *down* do código do produtor estivessem invertidos. Neste caso, *mutex* seria diminuído antes de *empty*. Se o *buffer* estivesse completamente cheio, o produtor bloquearia com *mutex* = 0. Portanto, da próxima vez que o consumidor tentasse acessar o *buffer* ele faria um *down* em *mutex*, agora zero, e também bloquearia. Os dois processos ficariam bloqueados eternamente.
- Conclusão: erros de programação com semáforos podem levar a resultados imprevisíveis.

## Deficiência dos Semáforos (2)

- Embora semáforos forneçam uma abstração flexível o bastante para tratar diferentes tipos de problemas de sincronização, ele é inadequado em algumas situações.
- Semáforos são uma abstração de alto nível baseada em primitivas de baixo nível, que provêem atomicidade e mecanismo de bloqueio, com manipulação de filas de espera e de escalonamento. Tudo isso contribui para que a operação seja lenta.
- Para alguns recursos, isso pode ser tolerado; para outros esse tempo mais longo é inaceitável.
  - Ex: (Unix) Se o bloco desejado é achado no *buffer cache*, *getblk()* tenta reservá-lo com *P()*. Se o *buffer* já estiver reservado, não há nenhuma garantia que ele conterà o mesmo bloco que ele tinha originalmente.

## Referências

- A. S. Tanenbaum, "Sistemas Operacionais Modernos", 2a. Edição, Editora Prentice-Hall, 2003.
  - Seções 2.3.4 a 2.3.6
- Silberschatz A. G.; Galvin P. B.; Gagne G.; "Fundamentos de Sistemas Operacionais", 6a. Edição, Editora LTC, 2004.
  - Seção 7.4
- Deitel H. M.; Deitel P. J.; Choffnes D. R.; "Sistemas Operacionais", 3ª. Edição, Editora Prentice-Hall, 2005
  - Seção 5.6